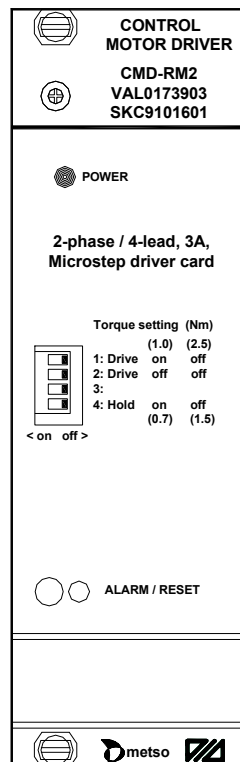


dametric 

CMD-RM2

VAL0173903 / SKC9101601



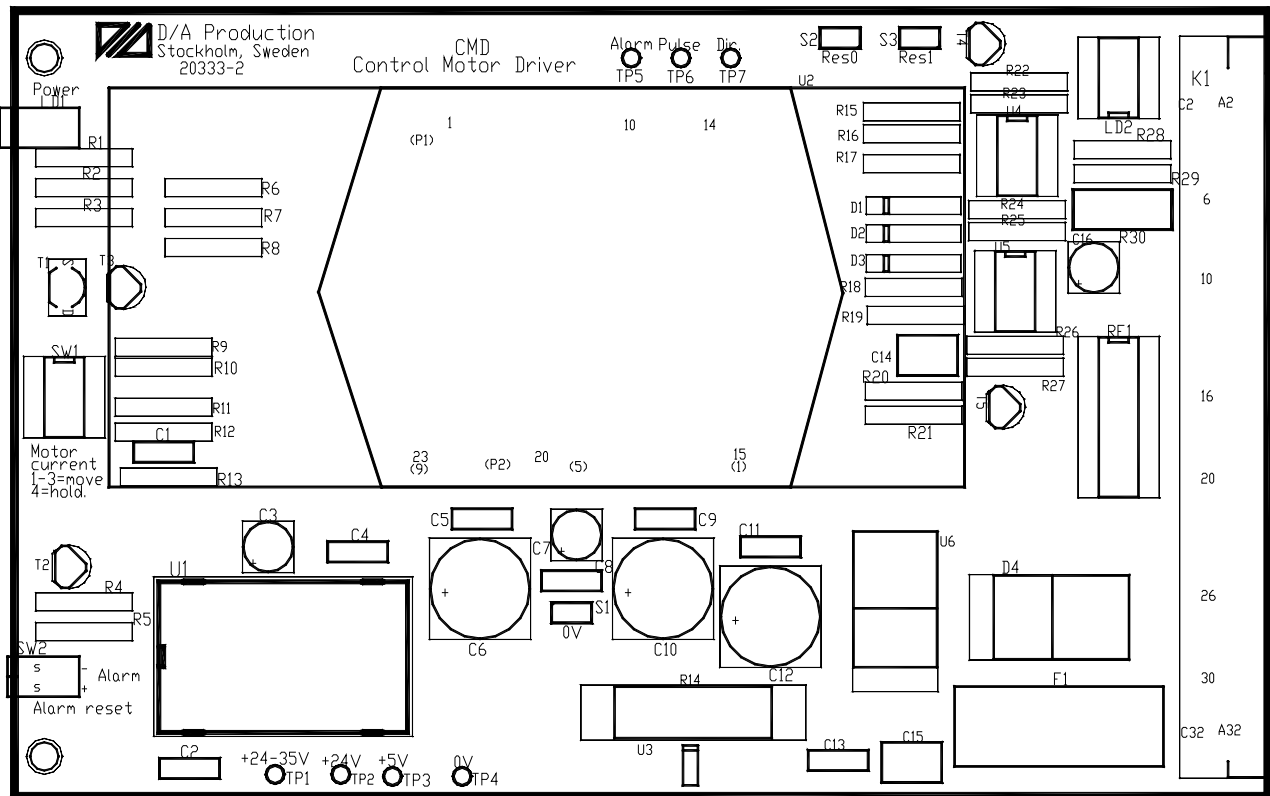
PILOTE DE MOTEUR DE COMMANDE
POUR LE SYSTÈME DE MESURE RMS/CMS

MANUEL

Valmet 

1	EMPLACEMENT DES COMPOSANTS	2
2	DESCRIPTION DU FONCTIONNEMENT	2
3	CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES	3
4	RÉGLAGE.....	3
5	CONTACTEZ-NOUS	3

1 EMBLACEMENT DES COMPOSANTS



2 DESCRIPTION DU FONCTIONNEMENT

Cette unité s'utilise conjointement avec une carte d'oscillateur, CMI-RM1 pour le système RMS ou CMI-01 pour le système CMS, pour piloter un moteur pas-à-pas électrique à 2 phases.

La CMD-RM2 génère des courants de pilotage vers le moteur à partir des impulsions d'horloge générées dans la carte d'oscillateur.

Les unités sont prévues pour utilisation avec un moteur pas-à-pas à 2 phases.

La CMD-RM2 remplace successivement la CMD-RM1 à partir de 2004, date à laquelle celle-ci est retirée. La CMD-RM2 exige que la carte d'oscillateur CMI-RM1 ait la révision de logiciel 4.2 et postérieures (4.2 ou postérieures pour la CMI-01 dans un système CMS).

Enfoncer le bouton « Alarm reset » (RAZ alarme) si la diode électroluminescente est allumée. Si l'alarme persiste, contrôler le câblage et le moteur pas-à-pas pour rupture ou court-circuit.

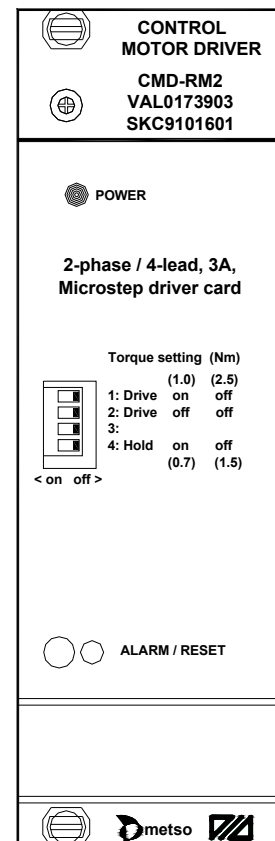
3 CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Référence :	CMD-RM2 / VAL0173903 / SKC9101601
Tension d'alimentation :	24-30Vdc ±10%
Consommation :	2,5 A, max
Taille de la carte :	Longueur : 160 mm Largeur : 100 mm Hauteur : 40 mm (8 TE)
Réglages sur panneau :	Courant de pilotage, courant de maintien
Commutateurs sur panneau :	Remise à zéro alarme (remplace CMA-RM1 si celle-ci est montée)
Indicateurs sur panneau :	Alimentation (diode verte) Alarme pour court-circuit ou rupture du câble moteur (diode rouge)
Entrée numérique :	Impulsion d'horloge Sens de rotation
Sortie relais :	Commutation unipolaire
Interface RMS :	Non

4 RÉGLAGE

Régler les commutateurs DIP sur l'avant de l'unité pour la fonction visée (« off » signifie que le commutateur est poussé à droite)

<i>Fonction</i>	<i>Courant pilotage</i>	<i>Courant</i>
<i>maintien</i>	<i>(couple)</i>	<i>(couple)</i>
Réglage standard		
4.1 Position normale, tous sur la position « off » (à droite). 1=off 2=off 3=off 4=off	1.8A (2.5 Nm)	0.4A (1.5 Nm)
Réglage de test		
4.2 Couple de pilotage minimum, utilisé pour les essais 1=on 2=off 3=off 4=on	0.3 A (1.0 Nm)	0.1 A (0.7 Nm)
Autres réglages		
4.3 1=off 2=on 3=off 4=off	3.5 A (3.0 Nm)	0.5 A (1.9 Nm)
4.4 1=off 2=on 3=off 4=on	3.5 A (3.0 Nm)	0.3 A (1.0 Nm)
4.5 1=off 2=off 3=off 4=on	1.8 A (2.5 Nm)	0.3 A (1.0 Nm)
4.6 1=on 2=on 3=off 4=off	0.4 A (1.5 Nm)	0.2 A (0.8 Nm)
4.7 1=on 2=on 3=off 4=on	0.4 A (1.5 Nm)	0.1 A (0.7 Nm)
4.8 1=on 2=off 3=off 4=off	0.3 A (1.0 Nm)	0.2 A (0.8 Nm)
N° 3 n'est pas utilisé.		



5 CONTACTEZ-NOUS

Développement, production et entretien:

Dametric AB

Jägerhorns väg 19, SE-141 75 Kungens Kurva, Suède

Téléphone: +46 (0)8-556 477 00

Télécopie: +46 (0)8-556 477 29

Courriel: service@dametric.se

Site Web: www.dametric.se

dametric 

Valmet 