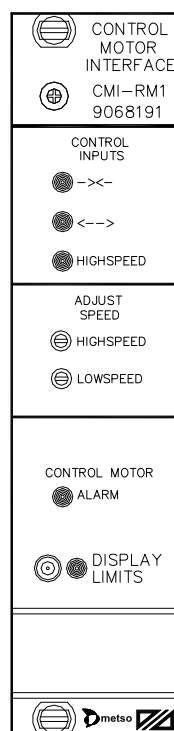


dametric 

CMI - RM1

VAL0122828 / SKC9068191



INTERFACE DE COMANDO DE MOTOR
PARA O SISTEMA RMS
MANUAL DO UTILIZADOR

Valmet 

Nota sobre as revisões de software.

O software foi revisto em 2004 para ser capaz de suportar dois tipos de cartões de motor passo a passo e, conseqüentemente, dois tipos de motores passo a passo.

Se o cartão tiver uma revisão de software 3.5 ou inferior (consulte a inscrição no microprocessador), este só é capaz de suportar o CMD-RM1 e o motor passo a passo de 5 fases correspondente. Este aspeto irá afetar algumas das regulações no ponto 4.

Se a revisão for 4.0 ou superior, também será capaz de suportar o CMD-RM2 e o motor passo a passo bifásico correspondente.

3 ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS

Artigo n.º:	CMI-RM1 / VAL0122828 / SKC9068191
Fonte de alimentação:	+24 Vdc, $\pm 10\%$, máx. 0,14 A
Alimentação interna:	+12 Vdc, -12 Vdc, isolada da fonte de alimentação
Dimensões da placa:	C=220 mm, L=100 mm, T=30 mm (6TE)
Ajustes de painel:	ALTA VELOCIDADE, BAIXA VELOCIDADE, Potenciômetros de 15 voltas
Limites de ajuste do painel:	48 a 153 % da regulação nominal
Indicadores de saída do painel:	-><- , <-->, ALTA VELOCIDADE: Os LED amarelos indicam quando as entradas estão ativadas. ALARME, LED vermelho que indica quando a saída de alarme está desativada.
Interruptor do painel:	MOSTRAR LIMITES, interruptor botão de pressão.
Interface da unidade RMS:	Sim
Entrada de alarme:	Proveniente da saída do relé na unidade CMD-RM1 / CMD-RM2.
Entradas digitais externas:	Entrada digital Opto-isolada proveniente do sistema PLC. Resistência de entrada: 2k Ω . Nível de tensão: 24 Vdc.
DI+CMTO	Placas juntas
DI+CMAP	Placas separadas
DI+CMHS	Alta velocidade
DI+CMHT	Binário de imobilização
Saídas digitais externas:	Canal P Opto-isolado para o sistema RMS. Transístor de Efeito de Campo ligado ao barramento positivo na tensão do sistema RMS. Corrente máx., 0,1 A.
DO+CMAL	Alarme do motor de comando. Está normalmente ativado mas é desativado quando a entrada do alarme é desativada e aprox. 5 s durante o arranque da unidade.
DO+CM	Não utilizado
Saídas digitais internas:	Saída de tensão. Nível de tensão 5 V. Para a unidade DCU.
ID+CMIDR	Direção do motor de comando
ID+CMICL	Impulsos de relógio do motor de comando (1 impulso / 0,01 mm)
Saídas digitais internas:	Saída de tensão. Nível de tensão 5 V. Para a unidade CMD.
CM-DIR	Direção do motor de comando
CM-PUL	Impulsos do motor de comando
Entradas digitais internas:	Entrada digital Opto-isolada proveniente da unidade DCU. Resistência de entrada: 1 k Ω . Nível de tensão: 5 Vdc.
ID+CMTO	Placas juntas
ID+CMAP	Placas separadas
ID+CMHS	Alta velocidade.

4 REGULAÇÕES

4.1 Parafuso de ajuste, passo da rosca mm / 360 graus

Alteração da folga em mm:	1,0	1,41	2,0	0,5
SW2/1	on	off	on	off
SW2/2	on	on	off	off
Tipo de refinador:	RGP-200 M- XX CF-82	Antigo RGP-60	RGP-A	Antigo RLP 50/54
Passo da rosca (mm)	1,0	1,41	2,0	0,50
Graus / 0,01 mm	3,6	2,5	1,8	7,2

4.2 Selecione o tipo de cartão do controlador, CMD-RM1 ou CMD-RM2 (apenas rev. 4.2 ou superior)

SW2/3 on = CMD-RM2 (motor passo a passo bifásico)
 off = CMD-RM1 (motor passo a passo de 5fases)

4.3 Selecione a direção do motor (apenas para CMD-RM2 e rev. 4.2 ou superior)

SW2/4 on = Direção normal
 off = Direção inversa

Predefinição. /1 = on /2 = off /3 = on /4 = on

4.4 Baixa velocidade.

Potenciômetro de BAIXA VELOCIDADE na parte frontal da unidade
 Potenciômetro: (%) 50 - - - - -100 - - - - - 150
 Velocidade axial do rotor: (mm/s) 0,025 0,05 0,075
 Predefinição: 100%.

4.5 Alta velocidade.

Potenciômetro ALTA VELOCIDADE na parte frontal da unidade
 Potenciômetro: (%) 50 - - - - -100 - - - - - 150
 velocidade axial do rotor: (mm/s) 0,125 0,25 0,375
 Predefinição: 100%.

Consulte também o manual de calibração e a lista de parâmetros sobre RMS-EX1, RMS-SD1, RMS-CD1 ou RMS-DD1.

5 CONTACTO

Vendas, desenvolvimento, produção e serviço:

Dametric AB

Jägerhorns Väg 19, SE 141 75 Kungens Kurva, Suécia
 Telefone: +46-8 556 477 00 Fax: +46-8 556 477 29
 e-mail: service@dametric.se Website: www.dametric.se

dametric 

Valmet 